**Стенд для роторов (Ампермагнит)**

Состав электроники - 2 драйвера, 2 двигателя, плата контроллера с датчиками.

1 комплект драйвер-двигатель отвечает за вращение ротора.

2 комплект отвечает за перемещение каретки с датчиком по вертикали вдоль образующей ротора.

Вращение ротора вокруг оси дискретное (внешний цикл, драйвер 1), в настройках задается угол поворота при каждом шаге.

Линейное перемещение датчика вдоль образующей цилиндра происходит дискретно на задаваемый шаг либо непрерывно с определенной скоростью (внутренний цикл, драйвер 2). В рамках одного (каждого) шага внешнего цикла датчик проходит всю длину образующей ротора.

Плата контроллера отдает пакет данных (координата, температура, напряженность) в порт в ответ на запрос (надо условиться о команде).

В режиме дискретного движения (драйвер 2) перемещение датчика к следующей позиции на заданный шаг осуществляется автоматически по команде компьютера после получения данных с текущей точки.

Поворот на следующий угловой шаг осуществляется автоматически по достижении крайней точки (заданной длины образующей ротора).

Итого:

Оператор вводит длину ротора, базовый угол поворота.

Линейная скорость перемещения - константа.